

2015/11/14(土)

トラック(講演室)		A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L
slot 1	10:00-12:00	次世代都市インフラシステム構築に向けたシステム制御の可能性(7件, 120分)	非負システムの解析と設計(5件, 75分)※10:45開始		制御応用(8件, 120分)	生産システム・生産科学 I(5件, 75分)	航空機の制御(6件, 90分)	通信ネットワーク(4件, 60分)	自動車の運転支援システム I(4件, 80分)※10:40開始	磁気浮上技術・磁気軸受・磁気浮上モータ(8件, 120分)	ヒューマンロボットインタラクション(6件, 90分)	SICE計測制御エンジニアOS(6件, 120分)	
昼食	12:00-13:00	昼食											
slot 2	13:00-14:45	浮体式洋上風力発電に関する解析・制御(5件, 90分)	チュートリアル:マルチエージェントシステムの制御(6件, 165分)※14:00開始	電力グリッド(6件, 90分)	サイバーフィジカルシステムの制御・通信・セキュリティ(6件, 90分)	生産システム・生産科学 II(4件, 60分)	自動車エンジン制御の現状(6件, 105分)	推定・同定・モデリングの理論と応用 I(7件, 105分)	自動車の運転支援システム II(3件, 60分)	モーションコントロール I - モーションコントロールの新しい試み - (6件, 90分)	ロボットシステム(7件, 105分)	プロセスシステムの制御・監視・最適化 I(4件, 80分)	オープンワークショップ:システムズアローチの新たな潮流(1件, 180分)
休憩	14:45-15:00	休憩											
slot 3	15:00-16:45	熟エネルギー管理システム技術(5件, 100分)		制御系設計 I(6件, 90分)	フィルタとサンプリング手法による理論と応用の新展開(5件, 100分)		革新的燃焼技術に向けたモデリングと制御(6件, 90分)	推定・同定・モデリングの理論と応用 II(7件, 105分)	原発廃止措置のための制御技術(4件, 90分)	モーションコントロール II - 人工筋制御と多関節ロボット制御の新しい取り組み - (7件, 105分)	移動ロボット(6件, 90分)	プロセスシステムの制御・監視・最適化 II(3件, 60分)	
休憩	16:45-17:00	休憩											
特別講演	17:00-18:00	特別講演「Eーディフェンス10年と振動実験の展開について」梶原浩一先生											
移動													
懇親会													

2015/11/15(日)

トラック(講演室)		A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L
slot 1	9:00-10:30	経済モデルと物理モデルの融合に基づくエネルギー需給ネットワークの構築(5件, 75分)	ネットワーク上の分散制御・最適化 I(6件, 90分)	システム応用(6件, 90分)	システム解析(5件, 75分)	複雑系ダイナミクスと制御 I(6件, 90分)	人を診るための医用画像計測 I(4件, 80分)	リハビリテーション・介護とメカトロニクス(6件, 90分)	振動制御と運動解析(5件, 75分)	モーションコントロール III - ロバスト制御と飛行制御の新しい取り組み - (6件, 90分)	ロボットマニピュレータ(6件, 90分)		
休憩	10:30-10:45	休憩											
slot 2	10:45-12:15	次世代調和型電力系統制御 I(4件, 90分)	ネットワーク上の分散制御・最適化 II(6件, 90分)	非線形システムの解析と設計(6件, 90分)	予見・最適制御(6件, 90分)	複雑系ダイナミクスと制御 II(5件, 75分)	人を診るための医用画像計測 II(4件, 80分)	制御技術サブライヤ(4件, 90分)	ビークルの制御と衝突安全制御(5件, 75分)	学習と最適化(6件, 90分)	油空圧系・振動系の制御(6件, 90分)		
昼食	12:15-13:15	昼食 (制御工学教員協議会総会 L室(LR501))											
制御工学教	13:15-13:45	制御工学教育研究集会 L室(LR501)											
IFAC関連企	13:45-14:00	IFAC関連企画 L室(LR501)											
休憩	14:00-14:15	休憩											
slot 3	14:15-15:45	次世代調和型電力系統制御 II(6件, 90分)	適応学習制御の新展開 I(5件, 75分)	制御系設計 II(6件, 90分)	システム理論(6件, 90分)	サービス工学 I(6件, 90分)	ヒューマンセンシング(5件, 75分)	画像・光情報処理(6件, 90分)	自動車の制御技術(6件, 90分)	アクチュエータ(5件, 75分)	ブレインマシントーフフェイスと神経補綴(6件, 90分)		
休憩	15:45-16:00	休憩											
slot 4	16:00-17:30	分散システムの解析と設計(6件, 90分)	適応学習制御の新展開 II(6件, 90分)	非線形システムの制御(6件, 90分)	制御系の解析と設計(5件, 75分)	サービス工学 II(4件, 60分)	宇宙機の制御(5件, 75分)						